

Fortgeschrittene Funktionale Programmierung in Haskell

Universität Bielefeld, Sommersemester 2015

Jonas Betzendahl & Stefan Dresselhaus

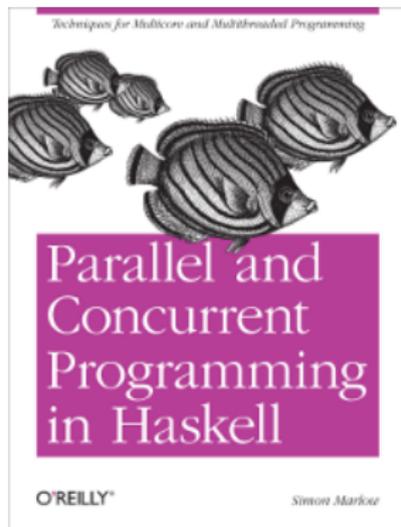
Outline I

Übersicht für Heute:

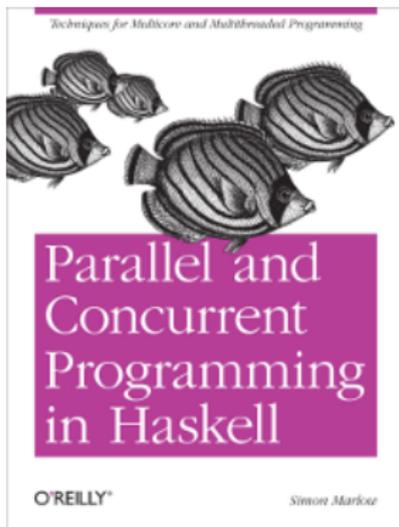
- 1 Wiederholung
- 2 Threads, MVars, etc.
 - forkIO und MVars
 - Deadlock Detection
- 3 Software Transactional Memory
 - Motivation
 - Beispiel: Banksoftware
- 4 Ein simpler Chat-Server

Wiederholung

Leseempfehlung:



Leseempfehlung:



... srsly!

Wiederholung

Threads, MVars, etc.
Software Transactional Memory
Ein simpler Chat-Server

Techniques for Multicore and Multithreaded Programming



Parallel and Concurrent Programming in Haskell

Überblick:

Was war nochmal der Unterschied zwischen Parallelism und Nebenläufigkeit?

Überblick:

Was war nochmal der Unterschied zwischen Parallelism und Nebenläufigkeit?

Parallelism:

- Mehrere Hardwareelemente

Überblick:

Was war nochmal der Unterschied zwischen Parallelism und Nebenläufigkeit?

Parallelism:

- Mehrere Hardwareelemente
- Antwort schneller kriegen

Überblick:

Was war nochmal der Unterschied zwischen Parallelism und Nebenläufigkeit?

Parallelism:

- Mehrere Hardwareelemente
- Antwort schneller kriegen
- deterministisch (i.d.R.)

Überblick:

Was war nochmal der Unterschied zwischen Parallelism und Nebenläufigkeit?

Parallelism:

- Mehrere Hardwareelemente
- Antwort schneller kriegen
- deterministisch (i.d.R.)
- oft deklarativ

Überblick:

Was war nochmal der Unterschied zwischen Parallelism und Nebenläufigkeit?

Parallelism:

- Mehrere Hardwareelemente
- Antwort schneller kriegen
- deterministisch (i.d.R.)
- oft deklarativ

Concurrency:

- Mehrere Threads

Überblick:

Was war nochmal der Unterschied zwischen Parallelism und Nebenläufigkeit?

Parallelism:

- Mehrere Hardwareelemente
- Antwort schneller kriegen
- deterministisch (i.d.R.)
- oft deklarativ

Concurrency:

- Mehrere Threads
- Dinge gleichzeitig tun

Überblick:

Was war nochmal der Unterschied zwischen Parallelism und Nebenläufigkeit?

Parallelism:

- Mehrere Hardwareelemente
- Antwort schneller kriegen
- deterministisch (i.d.R.)
- oft deklarativ

Concurrency:

- Mehrere Threads
- Dinge gleichzeitig tun
- nichtdeterministisch

Überblick:

Was war nochmal der Unterschied zwischen Parallelism und Nebenläufigkeit?

Parallelism:

- Mehrere Hardwareelemente
- Antwort schneller kriegen
- deterministisch (i.d.R.)
- oft deklarativ

Concurrency:

- Mehrere Threads
- Dinge gleichzeitig tun
- nichtdeterministisch
- oft impertativ

Die Basics: Threads, MVars, etc.

Wir beginnen mit der Funktion, die einen neuen Thread erstellt:

```
forkIO :: IO () -> IO ThreadId
```

Wir beginnen mit der Funktion, die einen neuen Thread erstellt:

```
forkIO :: IO () -> IO ThreadId
```

Threads interagieren notwendigerweise mit der Welt, ergo ist die Berechnung, die wir übergeben vom Typ `IO ()`.

Wir beginnen mit der Funktion, die einen neuen Thread erstellt:

```
forkIO :: IO () -> IO ThreadId
```

Threads interagieren notwendigerweise mit der Welt, ergo ist die Berechnung, die wir übergeben vom Typ `IO ()`.

Die `ThreadId` kann später benutzt werden um z.B. den Thread vorzeitig zu töten oder ihm eine `Exception` zuzuschmeißen.

Ein kleines Beispiel:

```
import Control.Concurrent
import Control.Monad
import System.IO

main :: IO ()
main = do
  hSetBuffering stdout NoBuffering
  forkIO (replicateM_ 100000 (putChar 'A'))
  replicateM_ 100000 (putChar 'B')
```

Ein kleines Beispiel:

```
import Control.Concurrent
import Control.Monad
import System.IO

main :: IO ()
main = do
  hSetBuffering stdout NoBuffering
  forkIO (replicateM_ 100000 (putChar 'A'))
  replicateM_ 100000 (putChar 'B')
```

...Output?

Aber...

Aber... wie kriegen wir jetzt Ergebnisse aus der Berechnung raus?
Der Typ ist nur IO (), das liefert nichts (interessantes) zurück!

Aber... wie kriegen wir jetzt Ergebnisse aus der Berechnung raus?
Der Typ ist nur `IO ()`, das liefert nichts (interessantes) zurück!

Das gleiche Problem hatten wir schon in der `Par`-Monade. Lösung
damals waren `IVars`:

```
data IVar a -- instance Eq

new :: Par (IVar a)
put  :: NFData a => IVar a -> a -> Par ()
get  :: IVar a -> Par a
```

Introducing: ...

Introducing: ...MVars!

```
data MVar a -- abstract

newEmptyMVar :: IO (MVar a)
newMVar      :: a -> IO (MVar a)
takeMVar    :: MVar a -> IO a
putMVar     :: MVar a -> a -> IO ()

readMVar    :: MVar a -> IO a
```

Introducing: ... MVars!

```
data MVar a -- abstract

newEmptyMVar :: IO (MVar a)
newMVar      :: a -> IO (MVar a)
takeMVar    :: MVar a -> IO a
putMVar     :: MVar a -> a -> IO ()

readMVar    :: MVar a -> IO a
```

Wir brauchen hier keine eigene Monade wie Par. Da Concurrency so oder so effektiv ist, reicht IO vollkommen aus.

Unterschied zwischen IVars und MVars: erstere sind *immutable*, letztere sind *mutable*.

Ein Beispiel zu MVars:

```
main :: IO ()
main = do
  m <- newEmptyMVar
  forkIO $ do putMVar m 'x'; putMVar m 'y'
  r <- takeMVar m
  print r
  r <- takeMVar m
  print r
```

Ein Beispiel zu MVars:

```
main :: IO ()
main = do
  m <- newEmptyMVar
  forkIO $ do putMVar m 'x'; putMVar m 'y'
  r <- takeMVar m
  print r
  r <- takeMVar m
  print r
```

Wie wir sehen kann die gleiche MVar über Zeit mehrere Zustände annehmen und erfolgreich zur Kommunikation zwischen Threads benutzt werden.

Generell haben MVars drei Hauptaufgaben:

Generell haben MVars drei Hauptaufgaben:

- **Channel mit nur einem Slot**

Eine MVar kann als Nachrichtenkanal zwischen Threads benutzt werden, allerdings maximal eine Nachricht auf einmal halten.

Generell haben MVars drei Hauptaufgaben:

- **Channel mit nur einem Slot**

Eine MVar kann als Nachrichtenkanal zwischen Threads benutzt werden, allerdings maximal eine Nachricht auf einmal halten.

- **Behälter für shared mutable state**

In Concurrent Haskell brauchen oft mehrere Threads Zugriff auf einen shared state. Ein beliebtes Designpattern ist, das dieser State als normaler (immutable) Haskell-Datentyp repräsentiert und in einer MVar verpackt wird.

Generell haben MVars drei Hauptaufgaben:

- **Channel mit nur einem Slot**
Eine MVar kann als Nachrichtenkanal zwischen Threads benutzt werden, allerdings maximal eine Nachricht auf einmal halten.
- **Behälter für shared mutable state**
In Concurrent Haskell brauchen oft mehrere Threads Zugriff auf einen shared state. Ein beliebtes Designpattern ist, das dieser State als normaler (immutable) Haskell-Datentyp repräsentiert und in einer MVar verpackt wird.
- **Baustein für kompliziertere Strukturen**

Mehr Leckerlis:

Was passiert, wenn wir folgenden Code ausführen?

```
main :: IO ()  
main = do m <- newEmptyMVar  
         takeMVar m
```

Mehr Leckerlis:

Was passiert, wenn wir folgenden Code ausführen?

```
main :: IO ()  
main = do m <- newEmptyMVar  
         takeMVar m
```

Wir bekommen eine Fehlermeldung, dass das Programm hängt, statt einfach nur ein hängendes Programm.

```
$ ./mvar3
```

```
mvar3: thread blocked indefinitely in an MVar operation
```

Deadlock detection:

Threads und MVars sind Objekte auf dem Heap. Das RTS (i.e. der Garbage collector) durchläuft den Heap um alle lebendigen Objekte zu finden, angefangen bei den laufenden Threads und ihren Stacks.

Alles was so nicht erreichbar sind (z.B. ein Thread der auf eine MVar wartet, die nirgendwo sonst referenziert wird), blockiert und bekommt eine Exception geschmissen.

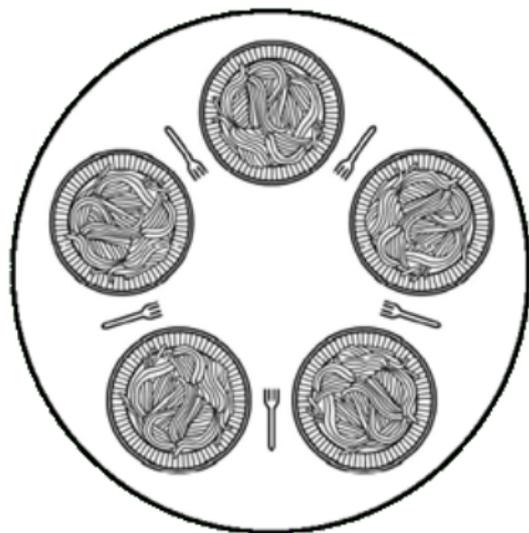


Abbildung: dining philosophers

Deadlock detection:

Dieses Vorgang funktioniert allerdings nicht immer wie man zunächst denkt. Beispiel: Was passiert mit diesem Code?

```
main :: IO ()
main = do
  lock <- newEmptyMVar
  complete <- newEmptyMVar
  forkIO $ takeMVar lock 'finally' putMVar complete ()
  takeMVar complete
```

Deadlock detection:

Dieses Vorgang funktioniert allerdings nicht immer wie man zunächst denkt. Beispiel: Was passiert mit diesem Code?

```
main :: IO ()
main = do
  lock <- newEmptyMVar
  complete <- newEmptyMVar
  forkIO $ takeMVar lock 'finally' putMVar complete ()
  takeMVar complete
```

Da nicht nur der geforkte Thread sondern auch der ursprüngliche geadlocked sind, wird hier die Fehlermeldung geprintet, statt die rettende Exception an das Kind zu senden.

Software Transactional Memory (STM)

Motivation:

Trotz aller Unterstützung durch das RTS:

Motivation:

Trotz aller Unterstützung durch das RTS:

Locks are absurdly hard to get right! (SPJ)

„The Future is Parallel, and the Future of Parallel is Declarative “

<https://www.youtube.com/watch?v=hlyQjK1qjw8>

Motivation:

Trotz aller Unterstützung durch das RTS:

Locks are absurdly hard to get right! (SPJ)

„The Future is Parallel, and the Future of Parallel is Declarative “

<https://www.youtube.com/watch?v=hlyQjK1qjw8>

Beliebte Fehler:

- Races (vergessene Locks)

Motivation:

Trotz aller Unterstützung durch das RTS:

Locks are absurdly hard to get right! (SPJ)

„The Future is Parallel, and the Future of Parallel is Declarative “

<https://www.youtube.com/watch?v=hlyQjK1qjw8>

Beliebte Fehler:

- Races (vergessene Locks)
- Deadlocks (Locks in falscher Reihenfolge genommen)

Motivation:

Trotz aller Unterstützung durch das RTS:

Locks are absurdly hard to get right! (SPJ)

„The Future is Parallel, and the Future of Parallel is Declarative “

<https://www.youtube.com/watch?v=hlyQjK1qjw8>

Beliebte Fehler:

- Races (vergessene Locks)
- Deadlocks (Locks in falscher Reihenfolge genommen)
- Lost wakeups (Conditional-Variable nicht bescheid gesagt)

Motivation:

Trotz aller Unterstützung durch das RTS:

Locks are absurdly hard to get right! (SPJ)

„The Future is Parallel, and the Future of Parallel is Declarative “

<https://www.youtube.com/watch?v=hlyQjK1qjw8>

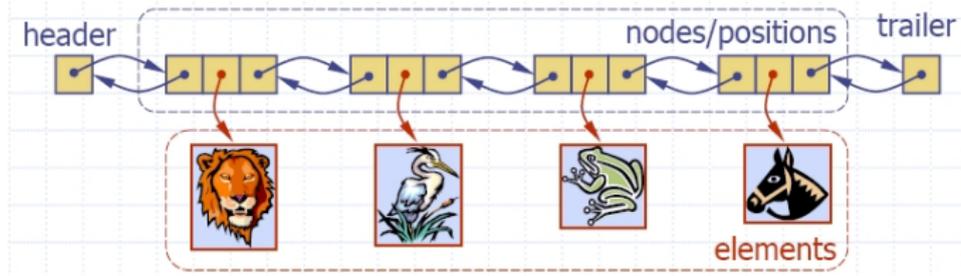
Beliebte Fehler:

- **Races** (vergessene Locks)
- **Deadlocks** (Locks in falscher Reihenfolge genommen)
- **Lost wakeups** (Conditional-Variable nicht bescheid gesagt)
- **Error Recovery** (ExceptionHandler müssen Locks freigeben und teilweise Ursprungszustand restaurieren)

Beispiel:

Angenommen wir möchten gerne eine Queue parallel bearbeiten:

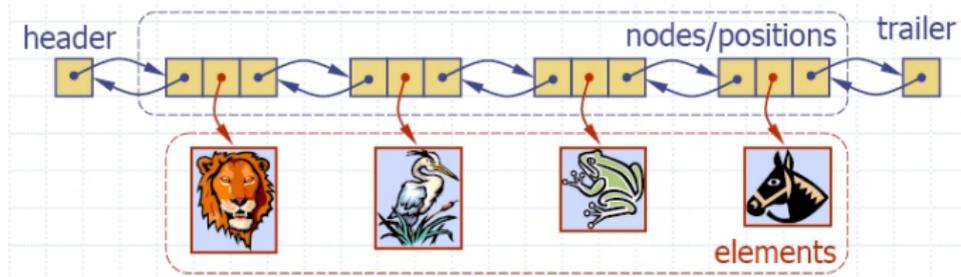
Bildquelle: <http://www.math.bas.bg/~nkirov/2015/NETB201/slides/ch04/ch04.html>



Beispiel:

Angenommen wir möchten gerne eine Queue parallel bearbeiten:

Bildquelle: <http://www.math.bas.bg/~nkirov/2015/NETB201/slides/ch04/ch04.html>



Problem: offensichtlich, race conditions etc.

Beispiel:

Angenommen wir möchten gerne eine Queue parallel bearbeiten:

Bildquelle: <http://www.math.bas.bg/~nkirov/2015/NETB201/slides/ch04/ch04.html>



Beispiel:

Angenommen wir möchten gerne eine Queue parallel bearbeiten:

Bildquelle: <http://www.math.bas.bg/~nkirov/2015/NETB201/slides/ch04/ch04.html>

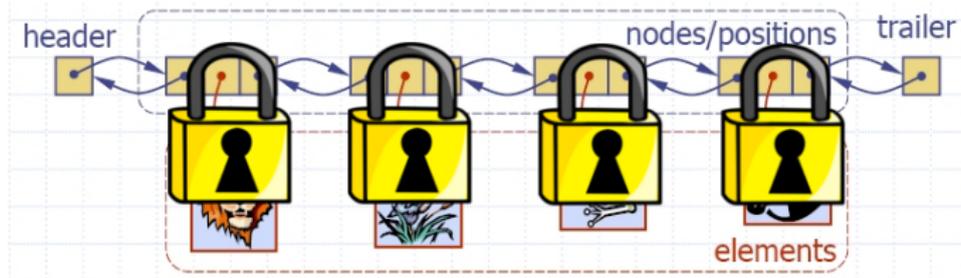


Problem: Nicht gerade nebenläufig. . .

Beispiel:

Angenommen wir möchten gerne eine Queue parallel bearbeiten:

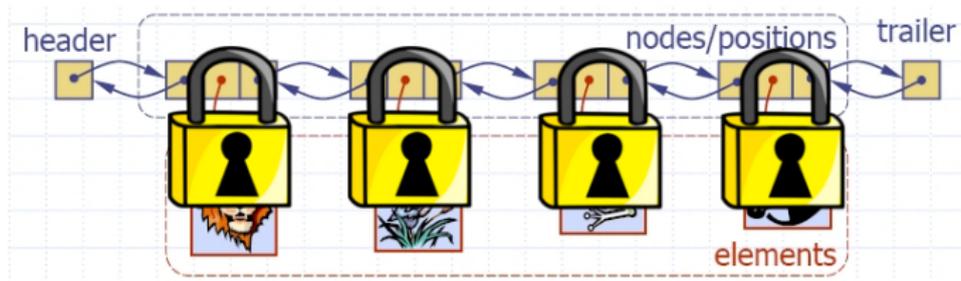
Bildquelle: <http://www.math.bas.bg/~nkirov/2015/NETB201/slides/ch04/ch04.html>



Beispiel:

Angenommen wir möchten gerne eine Queue parallel bearbeiten:

Bildquelle: <http://www.math.bas.bg/~nkirov/2015/NETB201/slides/ch04/ch04.html>



Problem: Fehleranfälligkeit bei kleinen Listen

Aufgabe vs. Schwierigkeit: Zweieindige Liste

Problemstellung	Schwierigkeit
sequentiell	Gymnasium oder Bachelor

Aufgabe vs. Schwierigkeit: Zweieindige Liste

Problemstellung	Schwierigkeit
sequentiell	Gymnasium oder Bachelor
Locks et al.	(gerade nicht mehr) publizierbar auf internationalen Konferenzen

Aufgabe vs. Schwierigkeit: Zweieindige Liste

Problemstellung	Schwierigkeit
sequentiell	Gymnasium oder Bachelor
Locks et al.	(gerade nicht mehr) publizierbar auf internationalen Konferenzen
atomic blocks (STM)	Bachelor

Software Transactional Memory stellt die Möglichkeit zur Verfügung, Berechnungen in atomaren (d.h. nicht unterbrochenen) Blöcken auszuführen. Das Interface ist aber das gleiche, wie in wie jeder anderen Monade auch (do-Notation etc.).

Software Transactional Memory stellt die Möglichkeit zur Verfügung, Berechnungen in atomaren (d.h. nicht unterbrochenen) Blöcken auszuführen. Das Interface ist aber das gleiche, wie in wie jeder anderen Monade auch (do-Notation etc.).

- Das bedeutet, dass Deadlocks unmöglich werden *weil es keine Locks mehr gibt!*

Software Transactional Memory stellt die Möglichkeit zur Verfügung, Berechnungen in atomaren (d.h. nicht unterbrochenen) Blöcken auszuführen. Das Interface ist aber das gleiche, wie in wie jeder anderen Monade auch (do-Notation etc.).

- Das bedeutet, dass Deadlocks unmöglich werden *weil es keine Locks mehr gibt!*
- Automatisierte error recovery. STM stellt den Ausgangszustand von selbst wieder her.

Software Transactional Memory stellt die Möglichkeit zur Verfügung, Berechnungen in atomaren (d.h. nicht unterbrochenen) Blöcken auszuführen. Das Interface ist aber das gleiche, wie in wie jeder anderen Monade auch (do-Notation etc.).

- Das bedeutet, dass Deadlocks unmöglich werden *weil es keine Locks mehr gibt!*
- Automatisierte error recovery. STM stellt den Ausgangszustand von selbst wieder her.
- TVars (Transaction Variables). Wie IVars und MVars, nur in der STM-Monade.

STM auf einen Blick:

```
data STM a                                -- abstract
instance Monad STM                        -- among other things

atomically :: STM a -> IO a

data TVar a                                -- abstract
newTVar   :: a -> STM (TVar a)
readTVar  :: TVar a -> STM a
writeTVar :: TVar a -> a -> STM ()

retry     :: STM a
orElse    :: STM a -> STM a -> STM a

throwSTM  :: Exception e => e -> STM a
catchSTM  :: Exception e => STM a -> (e -> STM a) -> STM a
```

Ein kurzer Blick auf atomically:

```
atomically :: STM a -> IO a
```

Ein kurzer Blick auf `atomically`:

`atomically :: STM a -> IO a`

- *Kein Sprachkonstrukt!*

Ein kurzer Blick auf `atomically`:

`atomically :: STM a -> IO a`

- *Kein Sprachkonstrukt!*
- Führt Berechnungen in STM in der echten Welt aus

Ein kurzer Blick auf `atomically`:

`atomically :: STM a -> IO a`

- *Kein Sprachkonstrukt!*
- Führt Berechnungen in STM in der echten Welt aus
- ... und zwar in einem Rutsch, ohne Unterbrechung!

Ein kurzer Blick auf `atomically`:

`atomically :: STM a -> IO a`

- *Kein Sprachkonstrukt!*
- Führt Berechnungen in STM in der echten Welt aus
- ... und zwar in einem Rutsch, ohne Unterbrechung!
- Stellt bei Fehlschlag Ursprungszustand wieder her.

Ein kurzer Blick auf `atomically`:

`atomically :: STM a -> IO a`

- *Kein Sprachkonstrukt!*
- Führt Berechnungen in STM in der echten Welt aus
- ... und zwar in einem Rutsch, ohne Unterbrechung!
- Stellt bei Fehlschlag Ursprungszustand wieder her.
- Deshalb: Kein IO in Transaktionen!

Ein kurzer Blick auf `atomically`:

`atomically :: STM a -> IO a`

- *Kein Sprachkonstrukt!*
- Führt Berechnungen in STM in der echten Welt aus
- ... und zwar in einem Rutsch, ohne Unterbrechung!
- Stellt bei Fehlschlag Ursprungszustand wieder her.
- Deshalb: Kein IO in Transaktionen!
- Ebenfalls: Keine genesteten `atomically`s (Typen!)

Ein kurzer Blick auf `retry`:

```
retry :: STM a
```

Ein kurzer Blick auf `retry`:

`retry` :: STM a

- *Kein Sprachkonstrukt!*

Ein kurzer Blick auf `retry`:

`retry :: STM a`

- *Kein* Sprachkonstrukt!
- Rollt zurück und versucht die gleiche Transaktion erneut durchzuführen

Ein kurzer Blick auf `retry`:

`retry` :: STM a

- *Kein* Sprachkonstrukt!
- Rollt zurück und versucht die gleiche Transaktion erneut durchzuführen
- ...allerdings erst zu einem angebrachten Zeitpunkt.
CPU wird nicht unnützerweise zur Heizung.

Ein kurzer Blick auf `orElse`:

```
orElse :: STM a -> STM a -> STM a
```

Ein kurzer Blick auf `orElse`:

`orElse :: STM a -> STM a -> STM a`

- *Kein Sprachkonstrukt!*

Ein kurzer Blick auf `orElse`:

`orElse :: STM a -> STM a -> STM a`

- *Kein Sprachkonstrukt!*
- `orElse a b` führt `b` aus, wenn `a` `retry` aufruft.

Ein kurzer Blick auf `orElse`:

`orElse :: STM a -> STM a -> STM a`

- *Kein Sprachkonstrukt!*
- `orElse a b` führt `b` aus, wenn `a` `retry` aufruft.
- Komposition von STM-Berechnungen:
 `»=` ist AND; `orElse` ist OR

Ein kurzer Blick auf `orElse`:

```
orElse :: STM a -> STM a -> STM a
```

- *Kein Sprachkonstrukt!*
- `orElse a b` führt `b` aus, wenn `a` `retry` aufruft.
- Komposition von STM-Berechnungen:
 `»=` ist AND; `orElse` ist OR

Beispiel:

```
takeEitherTMVar :: TMVar a -> TMVar b -> STM (Either a b)
takeEitherTMVar ma mb =
  fmap Left (takeTMVar ma)
    'orElse'
  fmap Right (takeTMVar mb)
```

Stellen wir uns vor, wir wollen eine simplifizierte Bankensoftware schreiben, die in der Lage sein soll, Konten und Überweisungen zu repräsentieren.

Stellen wir uns vor, wir wollen eine simplifizierte Banksoftware schreiben, die in der Lage sein soll, Konten und Überweisungen zu repräsentieren.

Eine naive Implementation wäre die folgende:

```
type Account = IORef Integer

transfer :: Integer -> Account -> Account -> IO ()
transfer amount from to = do
  fromVal <- readIORef from
  toVal    <- readIORef to
  writeIORef from (fromVal - amount)
  writeIORef to (toVal + amount)
```

Diese Implementation hätte jedoch in einem Nebenläufigen Setting einige Probleme. Man beachte folgende Zeile:

```
fromVal <- readIORef from
```

Diese Implementation hätte jedoch in einem Nebenläufigen Setting einige Probleme. Man beachte folgende Zeile:

```
fromVal <- readIORef from
```

Finden nun mehrere Aktionen gleichzeitig statt, so könnte es sein, dass mehrere Threads denselben Wert als `fromVal` lesen, bevor die jeweils andere Transaktion durchgeführt wurde.

Dies hätte zur Folge, dass später ein inkorrekt berechneter Kontostand berechnet und gesetzt würde.

Führen wir also Locks ein (durch Benutzung von MVars), um diese race condition zu verhindern.

Führen wir also Locks ein (durch Benutzung von MVars), um diese race condition zu verhindern.

```
type Account = MVar Integer
```

```
credit :: Integer -> Account -> IO ()  
credit amount account = do  
    current <- takeMVar account  
    putMVar account (current + amount)
```

```
debit :: Integer -> Account -> IO ()  
debit amount account = do  
    current <- takeMVar account  
    putMVar account (current - amount)
```

In dieser Implementation sähe eine Funktion für Überweisungen etwa so aus:

```
transfer :: Integer -> Account -> Account -> IO ()  
transfer amount from to = do  
    debit amount from  
    credit amount to
```

In dieser Implementation sähe eine Funktion für Überweisungen etwa so aus:

```
transfer :: Integer -> Account -> Account -> IO ()  
transfer amount from to = do  
    debit amount from  
    credit amount to
```

Diese verhindert, dass durch fehlerhaftes Zusammenspiel von Threads Geld geschaffen oder vernichtet wird.

In dieser Implementation sähe eine Funktion für Überweisungen etwa so aus:

```
transfer :: Integer -> Account -> Account -> IO ()
transfer amount from to = do
    debit amount from
    credit amount to
```

Diese verhindert, dass durch fehlerhaftes Zusammenspiel von Threads Geld geschaffen oder vernichtet wird.

Es existiert allerdings immer noch eine race condition: Der Thread, der die Überweisung ausführt, könnte direkt nach dem debit-Schritt von der CPU verdrängt werden und die Bankensoftware dadurch in einem inkonsistenten Zustand zurück lassen.

Wie sähe diese Software mit STM aus?

```
type Account = TVar Integer
```

```
credit :: Integer -> Account -> STM ()  
credit amount account = do  
  current <- readTVar account  
  writeTVar account (current + amount)
```

```
debit :: Integer -> Account -> STM ()  
debit amount account = do  
  current <- readTVar account  
  writeTVar account (current - amount)
```

```
transfer :: Integer -> Account -> Account -> STM ()  
transfer amount from to = do  
  debit amount from  
  credit amount to
```

Vergleich zur Variante mit MVars:

```
type Account = MVar Integer
```

```
credit :: Integer -> Account -> IO ()  
credit amount account = do  
  current <- takeMVar account  
  putMVar account (current + amount)
```

```
debit :: Integer -> Account -> IO ()  
debit amount account = do  
  current <- takeMVar account  
  putMVar account (current - amount)
```

```
transfer :: Integer -> Account -> Account -> IO ()  
transfer amount from to = do  
  debit amount from  
  credit amount to
```

Der Unterschied hier besteht hauptsächlich in den Rückgabetypen.

Der Unterschied hier besteht hauptsächlich in den Rückgabetypen.

```
transfer :: Integer -> Account -> Account -> IO ()
```

Diese Funktion führt die Überweisung vollkommen in der echten Welt durch, mit allen möglichen Fehlern, die dabei auftreten können.

Der Unterschied hier besteht hauptsächlich in den Rückgabetypen.

```
transfer :: Integer -> Account -> Account -> IO ()
```

Diese Funktion führt die Überweisung vollkommen in der echten Welt durch, mit allen möglichen Fehlern, die dabei auftreten können.

```
transfer :: Integer -> Account -> Account -> STM ()
```

Diese Funktion stellt uns nur eine Berechnung in der STM-Monade bereit, die wir später entweder direkt oder auch als Baustein einer größeren Transaktion ausführen können.

Der Unterschied hier besteht hauptsächlich in den Rückgabetypen.

```
transfer :: Integer -> Account -> Account -> IO ()
```

Diese Funktion führt die Überweisung vollkommen in der echten Welt durch, mit allen möglichen Fehlern, die dabei auftreten können.

```
transfer :: Integer -> Account -> Account -> STM ()
```

Diese Funktion stellt uns nur eine Berechnung in der STM-Monade bereit, die wir später entweder direkt oder auch als Baustein einer größeren Transaktion ausführen können.

Der Vorteil ist, dass wir nur einen Weg haben, die Berechnung auszuführen:

```
atomically :: STM a -> IO a
```

Wenn wir doch jetzt dieses tolle STM haben, brauchen wir dann überhaupt noch MVars?

Wenn wir doch jetzt dieses tolle STM haben, brauchen wir dann überhaupt noch MVars?

Ja! Hier sind einige Gründe:

Wenn wir doch jetzt dieses tolle STM haben, brauchen wir dann überhaupt noch MVars?

Ja! Hier sind einige Gründe:

- **Performance:** STM ist eine Abstraktion, und wie (fast) alle Abstraktionen hat es Laufzeitkosten.

Wenn wir doch jetzt dieses tolle STM haben, brauchen wir dann überhaupt noch MVars?

Ja! Hier sind einige Gründe:

- **Performance:** STM ist eine Abstraktion, und wie (fast) alle Abstraktionen hat es Laufzeitkosten.
- **Fairness:** Blockieren mehrere Threads auf einer MVar, werden sie garantiert FIFO wieder aufgeweckt. STM hingegen hat keine Garantie für Fairness.

Hands on: Ein einfacher Chat-Server in Haskell

Wir wollen uns einen simplen Chat-Server basteln, der Verbindungen mit mehreren Clients (verbunden über `telnet`) gleichzeitig offen halten und bearbeiten kann.

Wir wollen uns einen simplen Chat-Server basteln, der Verbindungen mit mehreren Clients (verbunden über `telnet`) gleichzeitig offen halten und bearbeiten kann.

Insbesondere sollen einem Client folgende Befehle offen stehen:

- ❶ `/tell name` Schickt eine private Nachricht an den User *name*

Wir wollen uns einen simplen Chat-Server basteln, der Verbindungen mit mehreren Clients (verbunden über `telnet`) gleichzeitig offen halten und bearbeiten kann.

Insbesondere sollen einem Client folgende Befehle offen stehen:

- 1 `/tell name` Schickt eine private Nachricht an den User *name*
- 2 `/kick name` Disconnectet den User *name*

Wir wollen uns einen simplen Chat-Server basteln, der Verbindungen mit mehreren Clients (verbunden über `telnet`) gleichzeitig offen halten und bearbeiten kann.

Insbesondere sollen einem Client folgende Befehle offen stehen:

- 1 `/tell name` Schickt eine private Nachricht an den User `name`
- 2 `/kick name` Disconnectet den User `name`
- 3 `/quit` Disconnectet den aktuellen Client selbst

Wir wollen uns einen simplen Chat-Server basteln, der Verbindungen mit mehreren Clients (verbunden über `telnet`) gleichzeitig offen halten und bearbeiten kann.

Insbesondere sollen einem Client folgende Befehle offen stehen:

- 1 `/tell name` Schickt eine private Nachricht an den User `name`
- 2 `/kick name` Disconnectet den User `name`
- 3 `/quit` Disconnectet den aktuellen Client selbst
- 4 `message` Alle anderen Strings werden an alle verbundenen Clients gebroadcastet.

Ein sinnvoller erster Schritt ist oft, zu überlegen, wie man seine grundlegenden Datentypen repräsentieren möchte.

Bei uns sind das insbesondere Clients und Nachrichten:

Ein sinnvoller erster Schritt ist oft, zu überlegen, wie man seine grundlegenden Datentypen repräsentieren möchte.

Bei uns sind das insbesondere Clients und Nachrichten:

```
type ClientName = String -- zum besseren Verständnis
```

```
data Client = Client  
  { clientName      :: ClientName  
  , clientHandle    :: Handle  
  , clientKicked    :: TVar (Maybe String)  
  , clientSendChan  :: TChan Message  
  }
```

Ein sinnvoller erster Schritt ist oft, zu überlegen, wie man seine grundlegenden Datentypen repräsentieren möchte.

Bei uns sind das insbesondere Clients und Nachrichten:

```
type ClientName = String -- zum besseren Verständnis
```

```
data Client = Client  
  { clientName      :: ClientName  
  , clientHandle    :: Handle  
  , clientKicked    :: TVar (Maybe String)  
  , clientSendChan  :: TChan Message  
  }
```

TChans sind FIFO Channel zur Kommunikation zwischen Threads, ebenfalls ein STM primitive.

Nachrichten sind ebenfalls schnell implementiert:

Nachrichten sind ebenfalls schnell implementiert:

```
data Message = Notice String
              | Tell ClientName String
              | Broadcast ClientName String
              | Command String
```

Wobei `Notice` eine Nachricht vom Server, `Tell` eine private Nachricht, `Broadcast` eine öffentliche Nachricht und `Command` ein Befehl vom Nutzer ist.

Neue Clients zu erstellen ist für's Erste ziemlich einfach
(vorausgesetzt Handle und ClientName werden übergeben):

```
newClient :: ClientName -> Handle -> STM Client
newClient name handle = do
  c <- newTChan
  k <- newTVar Nothing
  return Client { clientName      = name
                 , clientHandle   = handle
                 , clientSendChan = c
                 , clientKicked   = k
                 }
```

Neue Clients zu erstellen ist für's Erste ziemlich einfach
(vorausgesetzt Handle und ClientName werden übergeben):

```
newClient :: ClientName -> Handle -> STM Client
newClient name handle = do
  c <- newTChan
  k <- newTVar Nothing
  return Client { clientName      = name
                 , clientHandle   = handle
                 , clientSendChan = c
                 , clientKicked   = k
                 }
```

Man beachte, dass der Rückgabewert ein Client in STM ist!

Neue Clients zu erstellen ist für's Erste ziemlich einfach
(vorausgesetzt Handle und ClientName werden übergeben):

```
newClient :: ClientName -> Handle -> STM Client
newClient name handle = do
  c <- newTChan
  k <- newTVar Nothing
  return Client { clientName      = name
                 , clientHandle   = handle
                 , clientSendChan = c
                 , clientKicked   = k
                 }
```

Man beachte, dass der Rückgabewert ein Client in STM ist!

```
sendMessage :: Client -> Message -> STM ()
sendMessage Client{..} msg =
  writeTChan clientSendChan msg
```

Die {...}-Syntax nennt sich *record wildcard*-Syntax (benötigt die Extension RecordWildCards). Diese holt alle Felder des Records mit ihren respektiven Namen in scope.

Ein Server ist in unserem Falle eine Key-Value-Map von `ClientNames` zu `Clients`. Das bedeutet jedem Namen wird genau ein Client zugeordnet.
(importiert aus `Data.Map`, nicht zu verwechseln mit `map` für Listen)
Diese Map wird in einer `TVar` vorgehalten.

```
data Server = Server
  { clients :: TVar (Map ClientName Client)
  }
```

Eine Funktion für neue Server ist schnell erstellt. Hier ist es nicht notwendig, in STM zu bleiben.

```
newServer :: IO Server
newServer = do
  c <- newTVarIO Map.empty
  return Server { clients = c }
```

Wollen wir nun also eine Nachricht über einen ganzen Server verschicken, (Broadcast), nehmen wir uns einfach alle Elemente der Map einzeln.

```
broadcast :: Server -> Message -> STM ()
broadcast Server{..} msg = do
  clientmap <- readTVar clients
  mapM_ (\client -> sendMessage client msg)
        (Map.elems clientmap)
```

Wollen wir nun also eine Nachricht über einen ganzen Server verschicken, (Broadcast), nehmen wir uns einfach alle Elemente der Map einzeln.

```
broadcast :: Server -> Message -> STM ()
broadcast Server{..} msg = do
  clientmap <- readTVar clients
  mapM_ (\client -> sendMessage client msg)
        (Map.elems clientmap)
```

mapM_ ist das map auf Listen, nur dass das (monadische) Ergebnis jeweils weggeschmissen wird.

```
mapM_ :: (Monad m, Foldable t) => (a -> m b) -> t a -> m ()
```

Wir brauchen einen Port, auf dem der Server lauschen soll.
Eigentlich egal welcher, solange wir nicht einen beliebigen
Standardport nehmen.

```
port :: Int  
port = 44444
```

```
main :: IO ()
main = withSocketsDo $ do
  server <- newServer
  sock <- listenOn (PortNumber (fromIntegral port))
  printf "Listening on port %d\n" port
  forever $ do
    (handle, host, port) <- accept sock
    printf "Accepted connection from %s: %s\n" host (show port)
    forkFinally (talk handle server) (\_ -> hClose handle)
```

```
main :: IO ()
main = withSocketsDo $ do
  server <- newServer
  sock <- listenOn (PortNumber (fromIntegral port))
  printf "Listening on port %d\n" port
  forever $ do
    (handle, host, port) <- accept sock
    printf "Accepted connection from %s: %s\n" host (show port)
    forkFinally (talk handle server) (\_ -> hClose handle)
```

accept blockiert bis eine neue Verbindung hergestellt wurde.

```
main :: IO ()
main = withSocketsDo $ do
  server <- newServer
  sock <- listenOn (PortNumber (fromIntegral port))
  printf "Listening on port %d\n" port
  forever $ do
    (handle, host, port) <- accept sock
    printf "Accepted connection from %s: %s\n" host (show port)
    forkFinally (talk handle server) (\_ -> hClose handle)
```

accept blockiert bis eine neue Verbindung hergestellt wurde.

Mit forkFinally erstellen wir einen neuen Thread um die Interaktion mit diesem Client (über die noch zu schreibende Funktion talk) zu regeln und sobald das beendet ist den Handle sinnvoll zu beenden.

Clients werden atomar hinzugefügt, damit sich nicht zwei Clients gleichzeitig mit demselben Namen anmelden können.

```
checkAddClient :: Server -> ClientName -> Handle
                                     -> IO (Maybe Client)
checkAddClient server@Server{..} name handle = atomically $ do
  clientmap <- readTVar clients
  if Map.member name clientmap
    then return Nothing
    else do
      client <- newClient name handle
      writeTVar clients $ Map.insert name client clientmap
      broadcast server $ Notice (name ++ " has connected")
      return (Just client)
```

Clients entfernen funktioniert ähnlich, ebenfalls atomar:

```
removeClient :: Server -> ClientName -> IO ()  
removeClient server@Server{..} name = atomically $ do  
  modifyTVar' clients $ Map.delete name  
  broadcast server $ Notice (name ++ " has disconnected")
```

```
talk :: Handle -> Server -> IO ()
talk handle server@Server{..} = do
  hSetNewlineMode handle universalNewlineMode
  -- Swallow carriage returns sent by telnet clients
  hSetBuffering handle LineBuffering
  readName
where
  readName = do
    hPutStrLn handle "What is your name?"
    name <- hGetLine handle
    if null name
    then readName
    else mask $ \restore -> do
      ok <- checkAddClient server name handle
      case ok of
        Nothing -> restore $ do
          hPrintf handle
            "The name %s is already in use.\n" name
          readName
        Just client ->
          restore (runClient server client)
            'finally' removeClient server name
```

```
mask :: ((forall a. IO a -> IO a) -> IO b) -> IO b
```

```
mask :: ((forall a. IO a -> IO a) -> IO b) -> IO b
```

Keine Panik!

```
mask :: ((forall a. IO a -> IO a) -> IO b) -> IO b
```

Keine Panik!

`mask` ist eine Funktion, die eine Funktion als Argument nimmt, die wiederum eine Funktion nimmt. . .

Die Feinheiten sind nicht enorm wichtig (und können bei Neugier oder Bedarf gerne nachgelesen werden).

Die Idee ist, dass für kritische Bereiche verhindert wird, dass Exceptions von außen geblockt werden, sodass nicht unpassend dazwischen gefunkt werden kann.

```
mask :: ((forall a. IO a -> IO a) -> IO b) -> IO b
```

Keine Panik!

mask ist eine Funktion, die eine Funktion als Argument nimmt, die wiederum eine Funktion nimmt. . .

Die Feinheiten sind nicht enorm wichtig (und können bei Neugier oder Bedarf gerne nachgelesen werden).

Die Idee ist, dass für kritische Bereiche verhindert wird, dass Exceptions von außen geblockt werden, sodass nicht unpassend dazwischen gefunkt werden kann.

```
mask $ \restore -> do
  x <- acquire
  restore (do_something_with x) 'onException' release
  release
```

```
runClient :: Server -> Client -> IO ()
runClient serv@Server{..} client@Client{..} = do
  race server receive
  return ()
where
  receive = forever $ do
    msg <- hGetLine clientHandle
    atomically $ sendMessage client (Command msg)

  server = join $ atomically $ do
    k <- readTVar clientKicked
    case k of
      Just reason -> return $
        hPutStrLn clientHandle $
          "You have been kicked: " ++ reason
      Nothing -> do
        msg <- readTChan clientSendChan
        return $ do
          continue <- handleMessage serv client msg
          when continue $ server
```

```
race :: IO a -> IO b -> IO (Either a b)
```

race ist eine Funktion, die zwei IO-Aktionen nimmt und sie gleichzeitig startet.

```
race :: IO a -> IO b -> IO (Either a b)
```

race ist eine Funktion, die zwei IO-Aktionen nimmt und sie gleichzeitig startet.

Die erste Funktion, die Output produziert (oder eine Exception wirft), darf ihr Ergebnis nach oben weiter geben, die andere wird sofort abgebrochen.

Die beiden Argumente zu race befinden sich also in einem *Wettrennen* miteinander.

```
handleMessage :: Server -> Client -> Message -> IO Bool
handleMessage server client@Client{..} message =
  case message of
    Notice msg          -> output $ "*** " ++ msg
    Tell name msg       -> output $ "*" ++ name ++ ": " ++ msg
    Broadcast name msg  -> output $ "<" ++ name ++ ">: " ++ msg
    Command msg ->
      case words msg of
        ["/kick", who] -> do
          atomically $ kick server who clientName
          return True
        ["/tell" : who : what] -> do
          tell server client who (unwords what)
          return True
        ["/quit"] ->
          return False
        ('/':_):_ -> do
          hPutStrLn clientHandle $ "Unrecognized command: " ++ msg
          return True
        _ -> do
          atomically $ broadcast server $ Broadcast clientName msg
          return True
  where
    output s = do hPutStrLn clientHandle s; return True
```